

个人简历 | 同济大学

TONGJI UNIVERSITY



求职方向/岗位：动力学仿真方向技术研发类

李蒙恩 | 男 | 上海 | 24岁

18800393059 | 2230873@tongji.edu.cn / 1154399794@qq.com

教育背景

同济大学 | 工程力学专业 | 本科

2018.09 - 2022.06

- 绩点：3.94，年级前30%；
- 主修课程：弹性力学、理论力学以及自动控制理论、概率论等力学和数学经典理论课程。

同济大学 | 工程力学专业动力学与控制方向 | 研究生

2022.09-至今

- 研究方向：蠕虫行进间连续体动力学模型运动分析与运动优化。

项目经历

国家自然科学基金重点项目：“仿蠕虫移动机器人结构-驱动-协同非线性动力学与实验”

项目介绍：

- 该项目重点关注蠕虫动力学建模、感知和行为的数据驱动模型及其参数辨识、变刚度调控和刚柔耦合效应，提供机构和结构的优化设计依据，实现仿生机器人快速移动、人机耦合协同和精准控制；

工作内容：

- 建立动力学控制方程。以超弹性和大变形的杆模型作为理论依据，融入蚯蚓自身运动时的后退蠕动波特征，利用MATHEMATICA等建立蚯蚓的平面运动非线性连续体动力学模型，在现有的一维运动学模型基础上提高计算精度和适用范围；
- 运动参数分析与优化。利用MATLAB等计算PDE方程，从动力学角度分析蠕动波参数和摩擦参数对蚯蚓平面运动影响，为蚯蚓机器人样机的设计提供指导方向。

个人技能

- 大学英语四级，具备基础英文听说读写能力；普通话二级甲等，普通话清晰流畅；
- 熟练使用Office办公软件；熟悉MATLAB与MATHEMATICA等计算软件；
- 了解python与C++编程语言；了解COMSOL、ANSYS、ADAMS等仿真软件。

自我评价

本人性格开朗，善于与人沟通交往，具备良好的人际关系处理能力；勤奋刻苦，具备较强的学习能力，能够快速掌握新知识技能；具有良好的团队协作精神，能够积极承担责任，与团队成员友好沟通、密切配合；也有较强的适应能力和抗压能力，能够迅速调整自己并积极应对。