

基本信息

姓名：周倩 出生年月：2001.02
电话：13633552404 籍贯：山西省长治市
邮箱：13633552404@163.com 政治面貌：共青团员



教育背景

- ◆ 2022.09 - 2025.06 天津工业大学（双一流） 电子信息 硕士研究生
主修课程：线性系统理论 机器人控制技术 现代检测与测量技术
- ◆ 2018.09 - 2022.06 山西工程技术学院 自动化 本科
主修课程：自动控制原理 C语言 单片机 电力电子技术 模电 数电

专业技能

- 熟练掌握 C/C++，了解基本的数据结构算法，了解 Linux 系统和 Linux 基本命令；
- 熟悉 PID、模糊控制等控制算法；
- 精通 Visual Studio、MATLAB、CAD、MS Office；
- 有良好的英语读写能力，获得英语 CET-6 证书；
- 性格活泼开朗，积极进取，善于沟通和表达；
- 优秀的学习能力、团队合作能力。

项目经历

◆ 移动传感器/执行器网络下空间多维非线性分布参数系统模糊控制 2023.01 - 2025.12

项目简介：建立二维空间下的分布参数系统模型，设计相应的观测器/控制器，并设计李雅普诺夫函数，研究系统的稳定性，最后对设计方法进行数值仿真或实例仿真验证所提方案的有效性。

项目职责：利用线性/非线性抛物型偏微分方程对分布参数系统进行建模。给出状态估计误差系统以及移动传感器/执行器在空间中的分布函数。为了保证移动传感器和执行器在期望的区域内移动，设计投影修正算法。构造李雅普诺夫函数，将系统稳定性问题转换成求解 LMI 可行解问题，并进行 H_2 (保成本设计)和 H_∞ (抗干扰设计)设计。编写 LMI 程序仿真得到系统的增益可行解，将可行解带入编写的 MATLAB 程序对系统进行数值仿真。

论文/奖项

- *Lyapunov-based stabilization mobile control design of linear parabolic PDE systems* (SCI 一区)
- *Stabilization Design of Spatial 2-D Linear Parabolic PDE Systems with a Collocated Mobile Actuator/Sensor Pair* (EI 会议)
- *Lyapunov-based Stabilization Control Design of Spatial 2-D Linear Parabolic PDE Systems with Collocated Mobile Sensors and Actuators* (SCI 二区在审)

国家奖学金，国家励志奖学金，学业一等奖学金，学业二等奖学金

实习经历

2021.7 - 2021.9 山西半导体照明有限责任公司
负责监督产品（LED 灯）的生产测试，同时做好相关记录工作

在校经历

2022.9 - 2023.7 学院学生辅导员
辅助完成各年级学生的评奖评优等工作；为学院学术会议的召开做各项准备工作

2019.9 - 2020.7 舞蹈社社长
带领社团成员参加学校举办的各项比赛和庆祝活动；负责社团内部和活动举办方的各项对接工作